라인트레이서 진행 보고서

Snslab 최영광

* 컨트롤러부
* 적외선 반사형 포토 TR

1. 3소자를 사용할 예정으로 현재 3개 소자 실험**완료**
2. 3소자 정상 상태이며 PWM 제어를 할 것이기 때문에 타이머 카운터를 사용해서 컨트롤러부 설계 실험 **예정**

* Pwm 제어

전압 제어 방식을 사용 할 **예정.**

타이머 카운터를 배우지 않았기에 중간시험 끝난 후 따로 공부 후 진행 **예정**

* 메카부(4륜 구동 전륜 제어 예정)
* 진행 중인 부분

SN754410 모터 드라이버

NP 10D-288 DC 모터 기어 박스

현재 진행 상태로

1. 한쪽 바퀴 정회전 역회전 완료
2. 양쪽 바퀴 정회전 진행 완료
3. 양쪽 바퀴 역회전 진행 완료
4. 양쪽 바퀴 정지 진행 완료

속도 가변이 불가능한 상태로써 가변에 대해 고민해봐야 함.